



UNIVERSIDAD DE LOS LLANOS “La Universidad de Cara a la Sociedad”

Boletín de prensa N°14
Abril 11 de 2011

Convocados por la Universidad de los Llanos, expertos de Europa y Latinoamérica disertaron sobre movilidad urbana sostenible

El 9 de abril se realizó en las instalaciones de la cámara de comercio de Villavicencio, el Foro Internacional de Movilidad Urbana Sostenible, organizado por los programas de posgrado en Gestión Ambiental Sostenible de la Universidad de los Llanos.

Los expertos Sara Pizzinato, de Greenpeace España, Pau Avellaneda y Pau Noy del mismo país; Pablo Vega, Juan Carlos Dextre y Jessica Tantalean de Lima, Perú, como también los Ingenieros Cristian Canales de Chile y César Ruiz del Observatorio de Logística, Movilidad y Territorio (OLMT) de la Universidad Nacional de Colombia, intervinieron en los 3 paneles programados para la jornada.

Los especialistas presentaron sus experiencias sobre procesos de movilidad sostenible en sus lugares de origen, los modos de transporte y las fuentes energéticas utilizadas. De igual manera lo relativo a las causas de los problemas que se generan alrededor de la movilidad y los efectos en los diferentes sectores sociales de una ciudad.

Cerca de 180 asistentes pudieron apreciar en los ejemplos de Lima, Bogotá, Barcelona, Freiburg y otras ciudades Europeas, la importancia del reconocimiento profundo de los problemas propios de cada ciudad, las costumbres y la cultura de los ciudadanos, el aprovechamiento justo y equitativo de las fuentes energéticas y como aspecto importante, la voluntad política y visión a futuro de los gobernantes en la construcción real y prospectiva de programas sostenibles de movilidad, dentro de los cuales la Universidad de los Llanos, para el caso de Villavicencio y por medio de los Posgrados en Gestión Ambiental Sostenible, juega un papel relevante.

Contacto para periodistas:

Marco Aurelio Torres

Director Programas de Posgrado en Gestión Ambiental Sostenible

marcotorres@unillanos.edu.co

6616800 ext: 130 - 316 2553612

